

Sistemi Operativi

Modulo 2: Architettura dei sistemi operativi

Renzo Davoli
Alberto Montresor

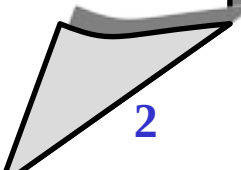
Copyright © 2002-2023 Renzo Davoli, Alberto Montresor

Permission is granted to copy, distribute and/or modify this document under the terms of the GNU Free Documentation License, Version 1.2 or any later version published by the Free Software Foundation; with no Invariant Sections, no Front-Cover Texts, and no Back-Cover Texts. A copy of the license can be found at:

<http://www.gnu.org/licenses/fdl.html#TOC1>



Struttura dei sistemi operativi (panoramica servizi ai processi)



Architettura dei sistemi operativi

- ♦ **Cos'è l'architettura di un sistema operativo?**
 - ♦ descrive quali sono le varie componenti del S.O. e come queste sono collegate fra loro
 - ♦ i vari sistemi operativi sono molto diversi l'uno dall'altro nella loro architettura
 - ♦ la progettazione dell'architettura è un problema fondamentale
- ♦ **L'architettura di un S.O. da diversi punti di vista:**
 - ♦ *(servizi forniti)* (visione utente)
 - ♦ *interfaccia di sistema* (visione programmatore)
 - ♦ *componenti del sistema* (visione progettista S.O.)

Componenti di un sistema operativo

- ◆ **Gestione dei processi**
- ◆ **Gestione della memoria principale**
- ◆ **Gestione della memoria secondaria**
- ◆ **Gestione file system**
- ◆ **Gestione dei dispositivi di I/O**
- ◆ **Supporto multiuser**
- ◆ **Networking**
- ◆ **Inter Process Communication (IPC)**

Gestione dei processi

- ♦ **Un processo è un programma in esecuzione**
 - ♦ Un processo utilizza le risorse fornite dal computer per assolvere i propri compiti
- ♦ **Il sistema operativo è responsabile delle seguenti attività riguardanti la gestione dei processi:**
 - ♦ creazione e terminazione dei processi
 - ♦ sospensione e riattivazione dei processi
 - ♦ gestione dei deadlock
 - ♦ comunicazione tra processi
 - ♦ sincronizzazione tra processi

Gestione della memoria principale

- ♦ **La memoria principale**

- ♦ è un "array" di byte indirizzabili singolarmente.
- ♦ è un deposito di dati facilmente accessibile alla CPU (e condiviso con i controller dei dispositivi di I/O se DMA)

- ♦ **Il sistema operativo è responsabile delle seguenti attività riguardanti la gestione della memoria principale:**

- ♦ tenere traccia di quali parti della memoria sono usate e da chi
- ♦ decidere quali processi caricare quando diventa disponibile spazio in memoria
- ♦ allocare e deallocare lo spazio di memoria quando necessario
- ♦ Usare memoria secondaria per *ampliare* la memoria principale (virtual memory)

Gestione della memoria secondaria

- ♦ **Memoria secondaria:**
 - ♦ Poiché la memoria principale è volatile e troppo piccola per contenere tutti i dati e tutti i programmi in modo permanente, un computer è dotato di *memoria secondaria*
 - ♦ In generale, la memoria secondaria è data da hard disk, dischi ottici, dischi allo stato solido, etc.
- ♦ **Il sistema operativo è responsabile delle seguenti attività riguardanti la gestione della memoria secondaria:**
 - ♦ Gestione partizionamento
 - ♦ Gestione dell'accesso efficiente e affidabile (RAID)
 - ♦ Ordinamento efficiente delle richieste (disk scheduling)

Gestione dell'I/O

- ♦ **La gestione dell'I/O richiede:**
 - ♦ Un interfaccia comune per la gestione dei device driver
 - ♦ Un insieme di driver per dispositivi hardware specifici
 - ♦ Un sistema di gestione di buffer per il caching delle informazioni

Gestione del file system

- ♦ **Un file è l'astrazione informatica di un archivio di dati**
 - ♦ Il concetto di file è indipendente dal media sul quale viene memorizzato (che ha caratteristiche proprie e propria organizzazione fisica)
- ♦ **Un file system è composto da un insieme di file**
- ♦ **Il sistema operativo è responsabile delle seguenti attività riguardanti la gestione del file system**
 - ♦ Creazione e cancellazione di file
 - ♦ Creazione e cancellazione di directory
 - ♦ Manipolazione di file e directory
 - ♦ Codifica del file system su una sequenza di blocchi

Supporto multiuser - protezione

- ♦ **Il termine protezione si riferisce al meccanismo per controllare gli accessi dei processi alle risorse del sistema e degli utenti**
- ♦ **Il meccanismo di protezione software deve:**
 - ♦ Gestire l'identità del *proprietario* del processo (uid gid)
 - ♦ Gestire *chi puo' fare cosa (per ogni utente per ogni risorsa memorizzare cosa puo' essere fatto e cosa no)*
 - ♦ Fornire un meccanismo di attuazione della protezione

Networking

- ◆ **Consente**

- ◆ di far comunicare processi in esecuzione su più elaboratori
- ◆ di condividere risorse

- ◆ **Quali servizi**

- ◆ protocolli di comunicazione a basso livello
 - ◆ IP
 - ◆ TCP, UDP
- ◆ servizi di comunicazione ad alto livello
 - ◆ file system distribuiti (NFS, SMB)



Architettura dei sistemi operativi

Struttura del programma “sistema operativo”

Sommario

- ◆ **Sistemi con struttura semplice**
- ◆ **Sistemi con struttura a strati**
- ◆ **Microkernel**
- ◆ **Macchine virtuali**
- ◆ **Progettazione di un sistema operativo**

Struttura dei s.o.

- ♦ **Architettura di un sistema operativo**

- ♦ descrive quali sono le varie componenti del s.o. e come queste sono collegate fra loro
- ♦ i vari sistemi operativi sono molto diversi l'uno dall'altro nella loro architettura

- ♦ **Abbiamo già visto quali sono le componenti principali**

- ♦ Gestione dei processi
- ♦ Gestione dei dispositivi di I/O
- ♦ Gestione memoria principale
- ♦ Protezione
- ♦ Gestione memoria secondaria
- ♦ Networking
- ♦ Gestione file system

- ♦ **Vediamo ora come sono collegati tra loro**

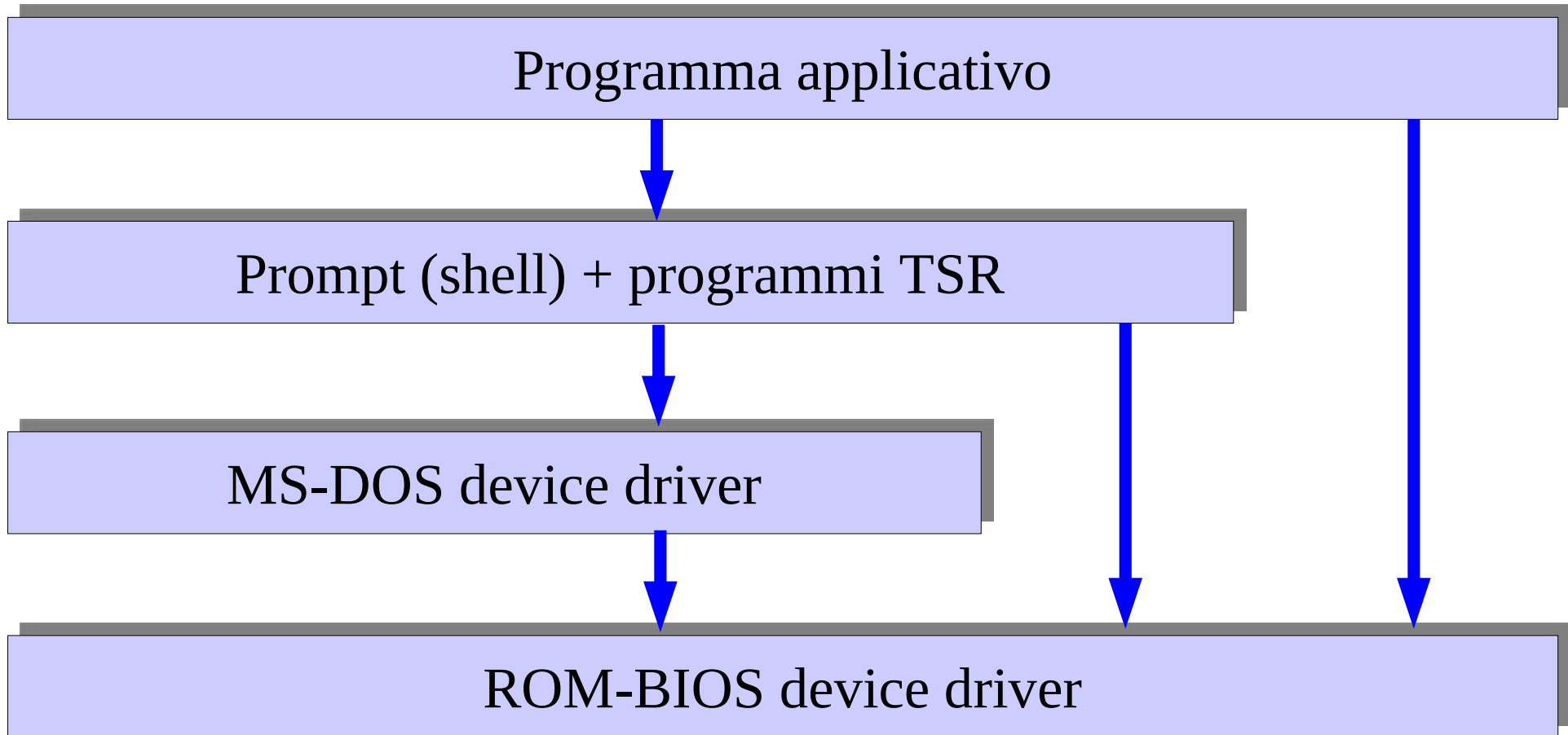
Struttura dei sistemi operativi

- ♦ **La progettazione di un s.o. deve tener conto di diverse caratteristiche**
 - ♦ efficienza
 - ♦ manutenibilità
 - ♦ espansibilità
 - ♦ modularità
- ♦ **Spesso, queste caratteristiche presentano un trade-off:**
 - ♦ sistemi molto efficienti sono poco modulari
 - ♦ sistemi molto modulari sono meno efficienti

Struttura dei sistemi operativi

- ♦ **E' possibile suddividere i s.o. in due grandi famiglie, a seconda della loro struttura**
 - ♦ sistemi con struttura semplice
 - ♦ sistemi con struttura a strati
- ♦ **Sistemi con struttura semplice (o senza struttura)**
 - ♦ in alcuni casi sono s.o. che non hanno una struttura progettata a priori;
 - ♦ possono essere descritti come una collezione di procedure, ognuna delle quali può richiamare altre procedure
 - ♦ tipicamente sono s.o semplici e limitati che hanno subito un'evoluzione al di là dello scopo originario

MS-DOS Free-DOS



MS-DOS

- ◆ **Commenti**

- ◆ le interfacce e i livelli di funzionalità non sono ben separati
 - ◆ le applicazioni possono accedere direttamente alle routine di base per fare I/O
- ◆ come conseguenza, un programma sbagliato (o "maligno") può mandare in crash l'intero sistema

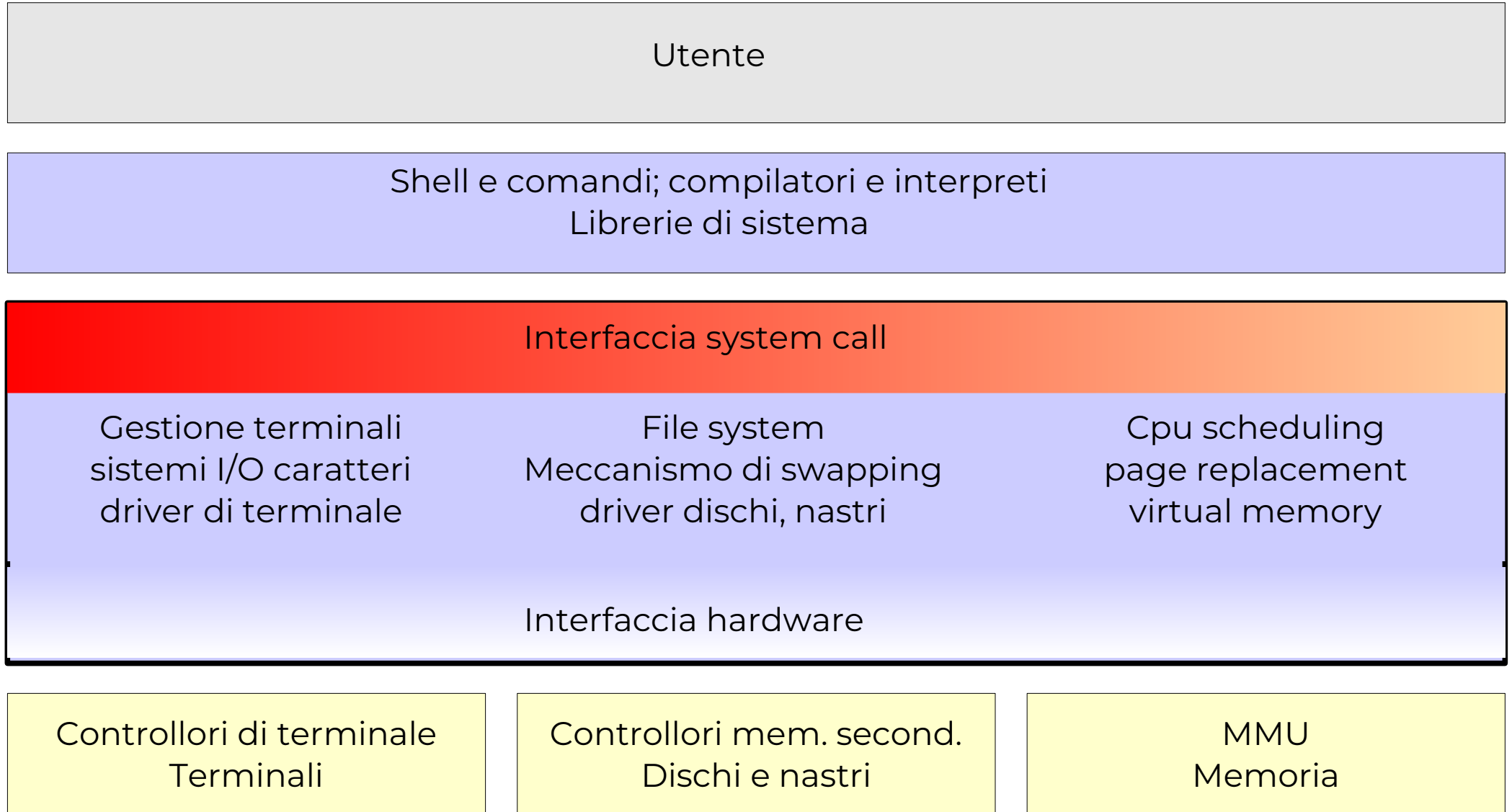
- ◆ **Motivazioni:**

- ◆ i progettisti di MS-DOS erano legati all'hardware dell'epoca
- ◆ 8086, 8088, 80286 non avevano la modalità protetta (kernel)

UNIX

- ♦ **Anche UNIX è poco strutturato**
- ♦ **E' suddiviso in due parti**
 - ♦ kernel
 - ♦ programmi di sistema
- ♦ **Il kernel è delimitato**
 - ♦ in basso dall'hardware
 - ♦ in alto dal livello delle system call
- ♦ **Motivazioni**
 - ♦ anche Unix inizialmente fu limitato dalle limitazioni hardware...
 - ♦ ... ma ha un approccio comunque più strutturato

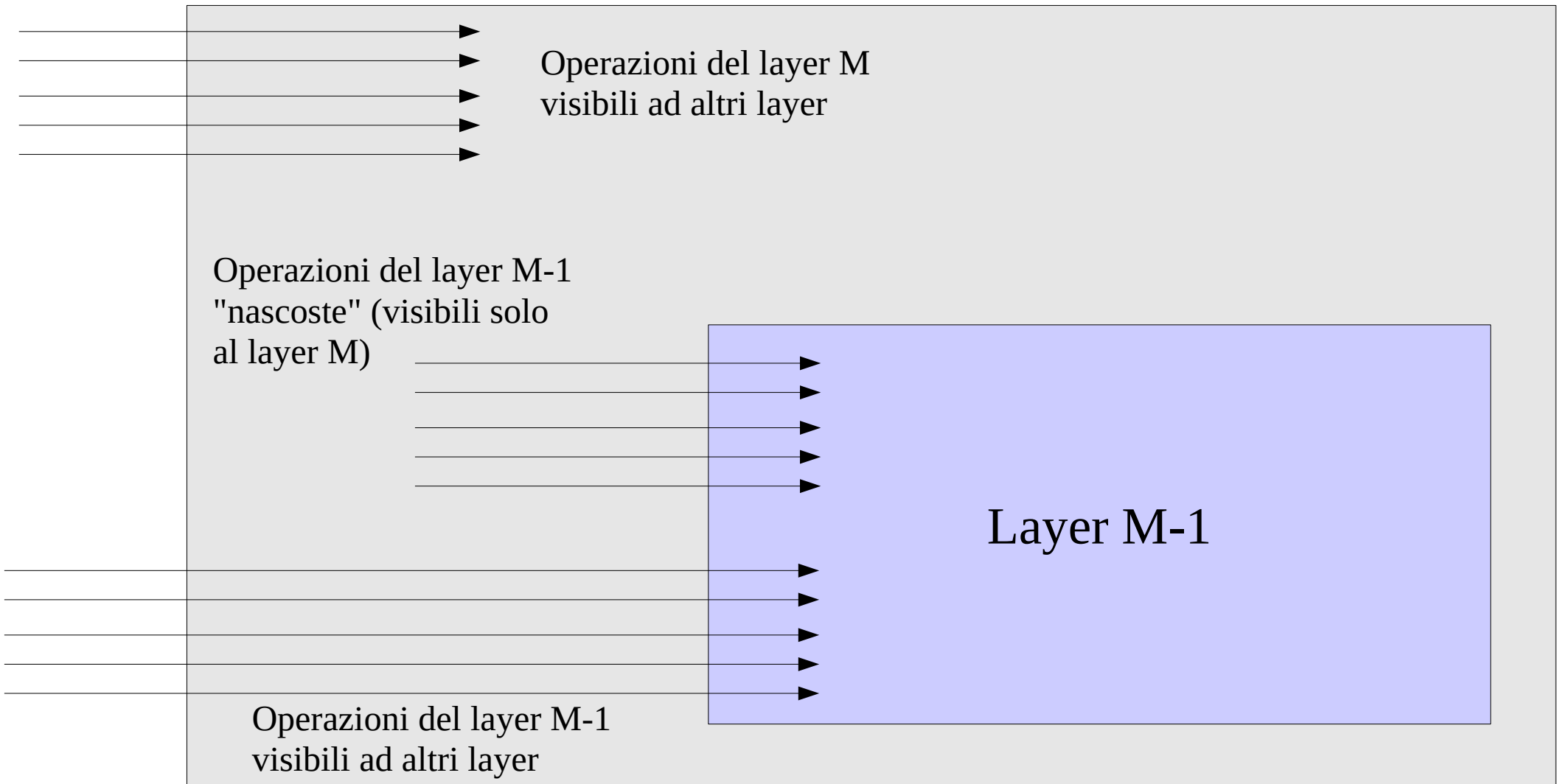
UNIX



Sistemi con struttura a strati

- ♦ **Il s.o. è strutturato tramite un insieme di strati (layer)**
- ♦ **Ogni strato**
 - ♦ è basato sugli strati inferiori
 - ♦ offre servizi agli strati superiori
- ♦ **Motivazioni**
 - ♦ il vantaggio principale è la modularità
 - ♦ encapsulation e data hiding
 - ♦ abstract data types
 - ♦ vengono semplificate le fasi di implementazione, debugging
ristrutturazione del sistema

Sistemi con struttura a strati



Esempi

- ♦ **The O.S. (Dijkstra)**

- 5) Programmi utente
- 4) Gestione I/O
- 3) Console device/driver
- 2) Memory management
- 1) CPU Scheduling
- 0) Hardware

- ♦ **Venus OS**

- 6) Programmi utente
- 5) Device driver e scheduler
- 4) Memoria virtuale
- 3) Canali di I/O
- 2) CPU Scheduling
- 1) Interprete di istruzioni
- 0) Hardware

Sistemi con struttura a strati

- ◆ **Problemi dei sistemi con struttura a strati**
 - ◆ *tendono a essere meno efficienti*
 - ◆ ogni strato tende ad aggiungere overhead
 - ◆ *occorre studiare accuratamente la struttura dei layer*
 - ◆ le funzionalità previste al layer N devono essere implementate utilizzando esclusivamente i servizi dei livelli inferiori
 - ◆ in alcuni casi, questa limitazione può essere difficile da superare
 - ◆ esempio: meccanismi di swapping di memoria
 - ◆ Win: swap area è un file in memoria
 - ◆ Linux: swap area ha una partizione dedicata
- ◆ **Risultato:**
 - ◆ i moderni sistemi con struttura a strati moderni tendono ad avere meno strati

Applicazioni

API

API Extension

Subsystem

Subsystem

Subsystem

System Kernel

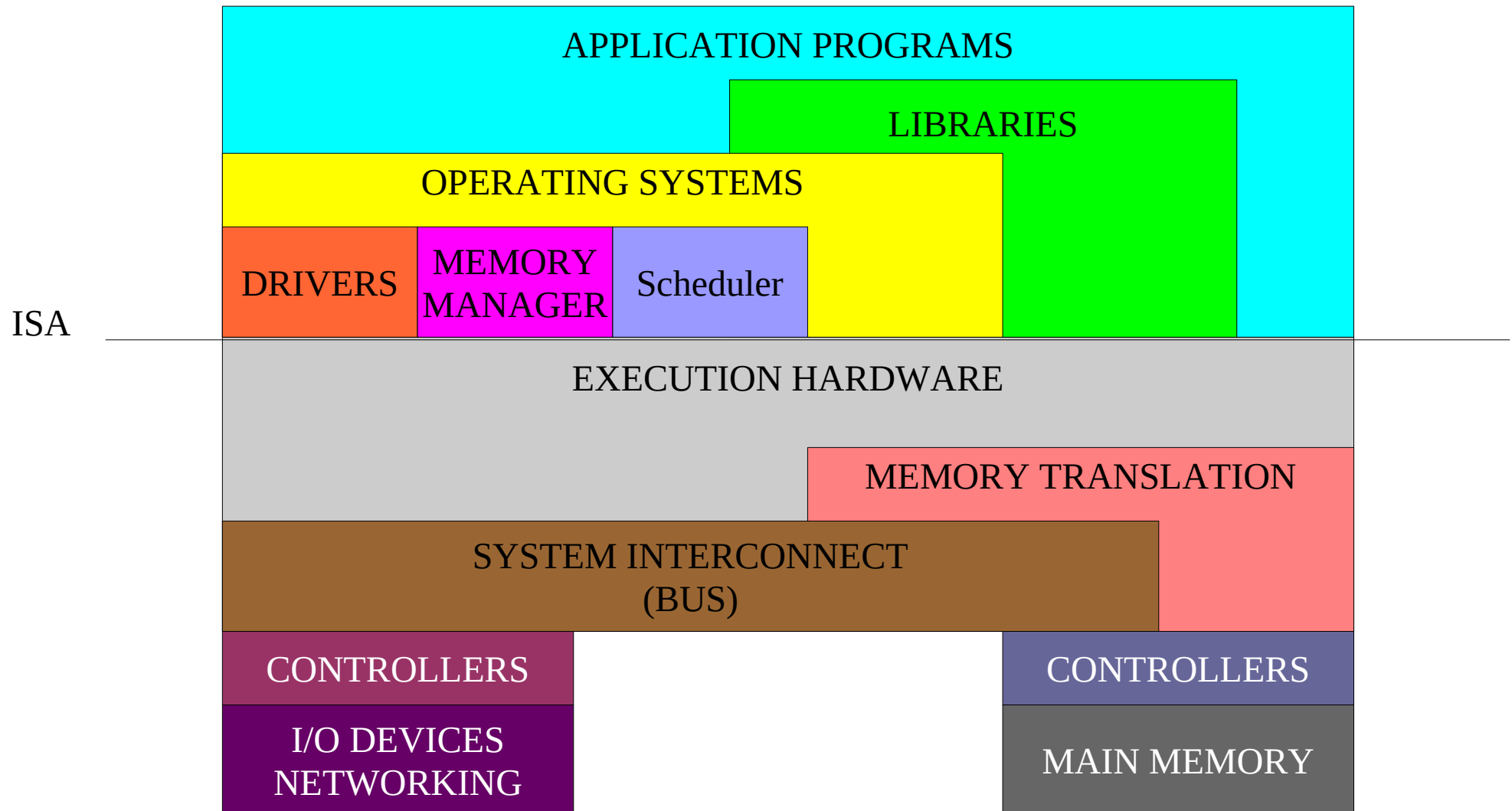
Gestione memoria
Scheduling
Gestione device

Device
Driver

Device
Driver

Device
Driver

Computer HW/SW Architecture (Myers)



Politiche e meccanismi

- ♦ **Separazione della politica dai meccanismi**
 - ♦ la politica decide cosa deve essere fatto
 - ♦ i meccanismi attuano la decisione
- ♦ **E' un concetto fondamentale di software engineering**
 - ♦ la componente che prende le decisioni "politiche" può essere completamente diversa da quella che implementa i meccanismi
 - ♦ rende possibile
 - ♦ cambiare la politica senza cambiare i meccanismi
 - ♦ cambiare i meccanismi senza cambiare la politica

- ◆ **Nei sistemi a microkernel**

- ◆ si implementano nel kernel i soli meccanismi, delegando la gestione della politica a processi fuori dal kernel

- ◆ **Esempio: MINIX**

- ◆ il gestore della memoria è un processo esterno al kernel
 - ◆ decide la memoria da allocare ai processi ma non accede direttamente alla memoria del sistema
 - ◆ può accedere però alla propria memoria (è un processo come tutti gli altri)
- ◆ quando deve attuare delle operazioni per implementare la politica decisa lo fa tramite chiamate specifiche al kernel (system task)

- ♦ **Controesempio: MacOS <=9 (non Mac OS X)**
 - ♦ in questo sistema operativo, politica e meccanismi di gestione dell'interfaccia grafica sono stati inseriti nel kernel
 - ♦ lo scopo di questa scelta è di forzare un unico look'n'feel dell'interfaccia
- ♦ **Svantaggi:**
 - ♦ un bug nell'interfaccia grafica può mandare in crash l'intero sistema
- ♦ **Windows 9x non è differente...**

Organizzazione del kernel

- ◆ **Esistono 4 categorie di Kernel**
 - ◆ Kernel Monolitici
 - ◆ Un aggregato unico (e ricco) di procedure di gestione mutuamente coordinate e astrazioni dell'HW
 - ◆ Micro Kernel
 - ◆ Semplici astrazioni dell'HW gestite e coordinate da un kernel minimale, basate un paradigma client/server, e primitive di message passing
 - ◆ Kernel Ibridi
 - ◆ Simili a Micro Kernel, ma hanno componenti eseguite in kernel space per questioni di maggiore efficienza
 - ◆ ExoKernel
 - ◆ Non forniscono livelli di astrazione dell'HW, ma forniscono librerie che mettono a contatto diretto le applicazioni con l'HW

Organizzazione del kernel

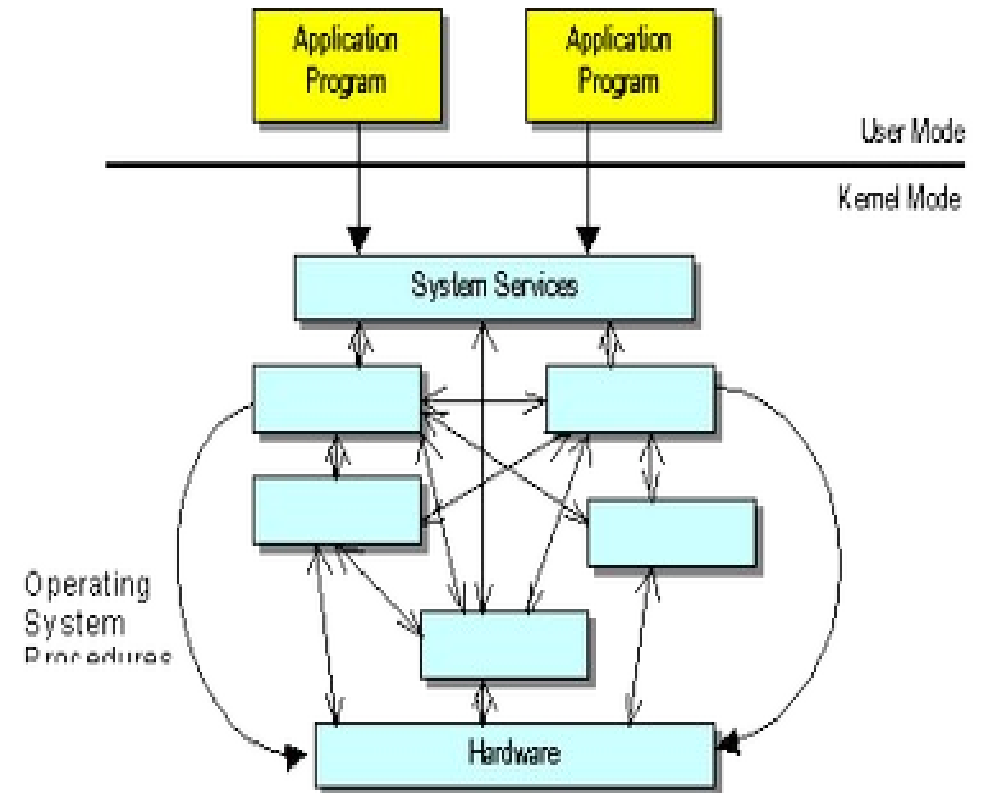
- ◆ **Kernel Monolitici**

- ◆ Un insieme completo e unico di procedure mutuamente correlate e coordinate

- ◆ **System calls**

- ◆ Implementano servizi forniti dal kernel, tipicamente realizzati in moduli eseguiti in kernel mode

- ◆ **Esiste modularità, anche se l'integrazione del codice, e il fatto che tutti i moduli sono eseguiti nello stesso spazio, è tale da rendere tutto l'insieme un corpo unico in esecuzione**



Organizzazione del kernel

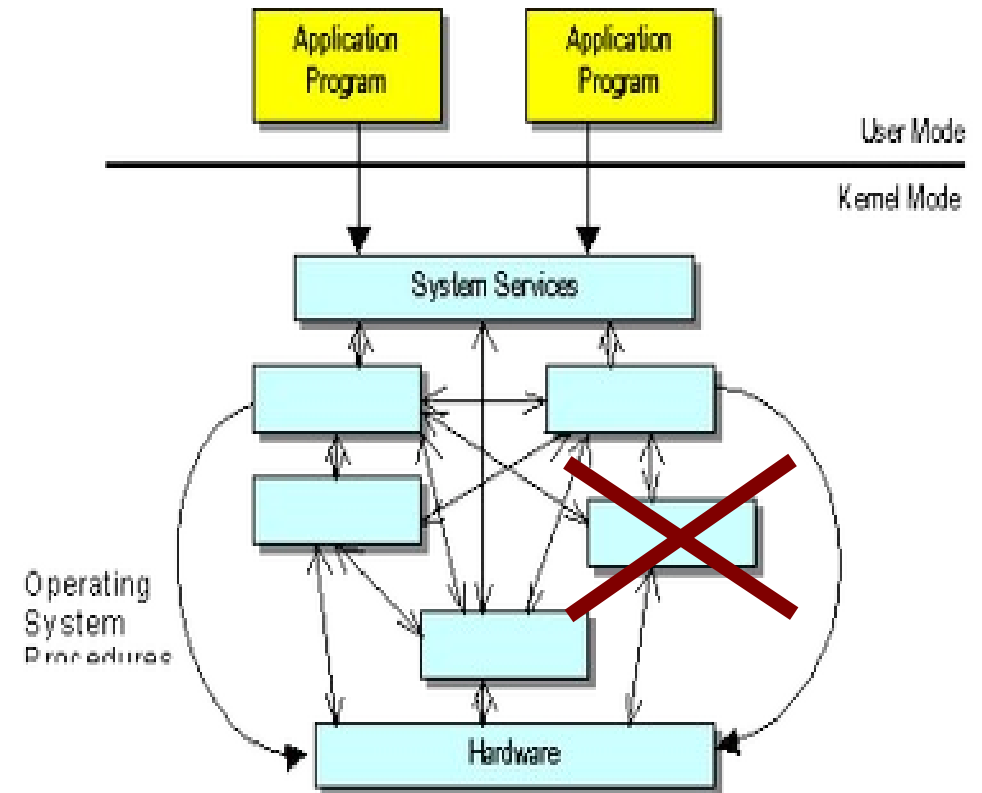
- ◆ **Kernel Monolitici**

- ◆ Un insieme completo e unico di procedure mutuamente correlate e coordinate

- ◆ **System calls**

- ◆ Implementano servizi forniti dal kernel, tipicamente realizzati in moduli eseguiti in kernel mode

- ◆ **Esiste modularità, anche se l'integrazione del codice, e il fatto che tutti i moduli sono eseguiti nello stesso spazio, è tale da rendere tutto l'insieme un corpo unico in esecuzione**



Organizzazione del kernel

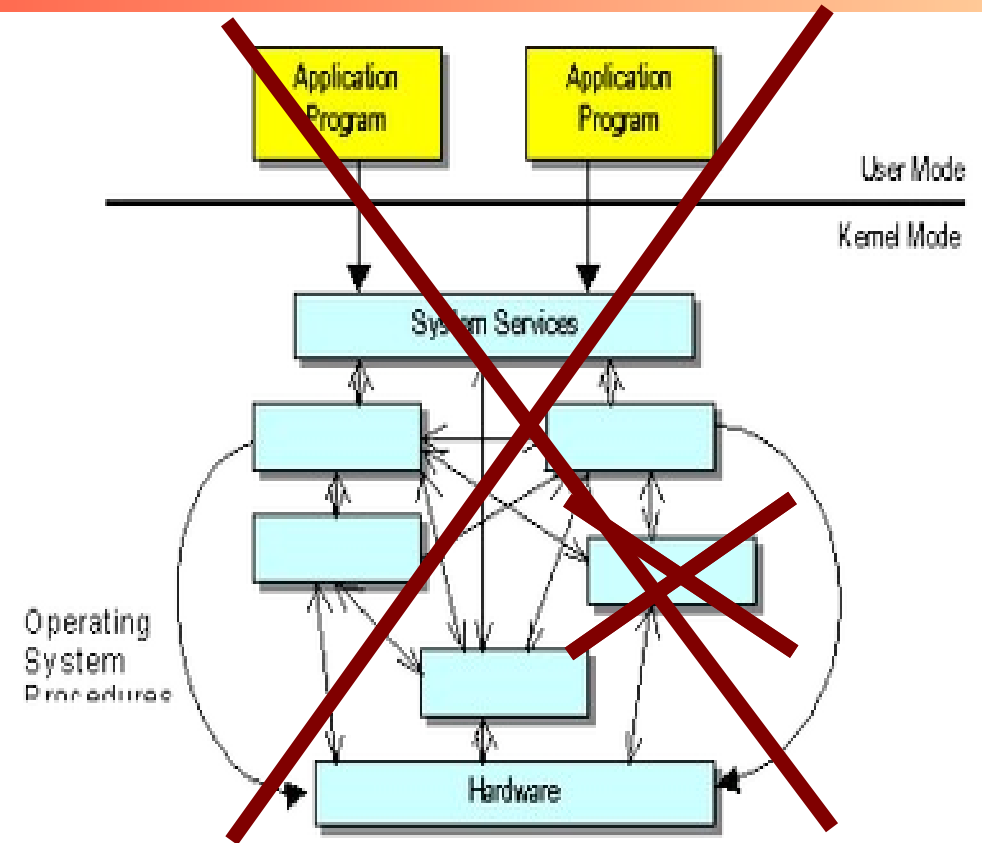
- ◆ **Kernel Monolitici**

- ◆ Un insieme completo e unico di procedure mutuamente correlate e coordinate

- ◆ **System calls**

- ◆ Implementano servizi forniti dal kernel, tipicamente realizzati in moduli eseguiti in kernel mode

- ◆ **Esiste modularità, anche se l'integrazione del codice, e il fatto che tutti i moduli sono eseguiti nello stesso spazio, è tale da rendere tutto l'insieme un corpo unico in esecuzione**



Organizzazione del kernel

- ◆ **Kernel Monolitici**

- ◆ Efficienza

- ◆ L'alto grado di coordinamento e integrazione delle routine permette di raggiungere ottimi livelli di efficienza

- ◆ Modularità

- ◆ I più recenti kernel monolitici (Es. LINUX) permettono di effettuare il caricamento (load) di moduli eseguibili a runtime
- ◆ Possibile estendere le potenzialità del kernel, solo su richiesta

- ◆ **Esempi di Kernel monolitici: LINUX, FreeBSD UNIX**

Microkernel o sistemi client/server

- ◆ **Problema**

- ◆ nonostante la struttura a strati, i kernel continuano a crescere in complessità

- ◆ **Idea**

- ◆ rimuovere dal kernel tutte le parti non essenziali e implementarle come processi a livello utente

- ◆ **Esempio**

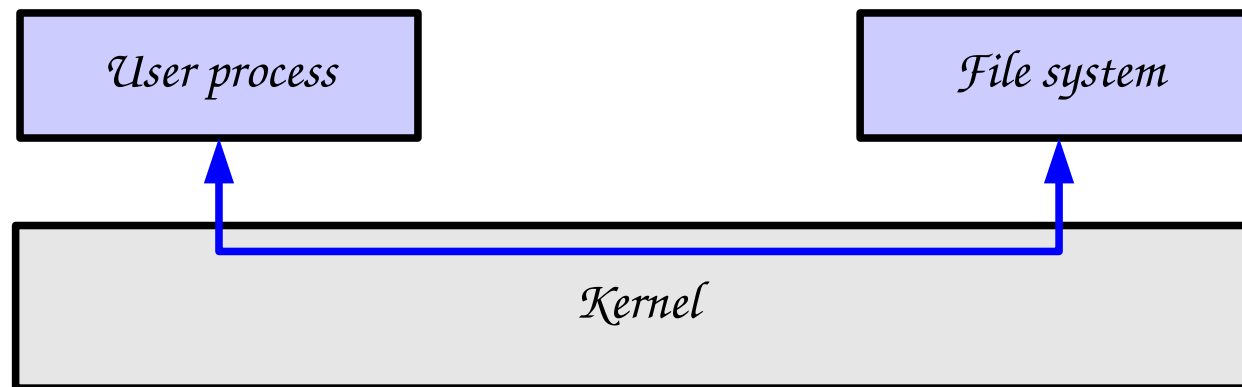
- ◆ per accedere ad un file, un processo interagisce con il processo gestore del file system

- ◆ **Esempio di sistemi operativi basati su microkernel:**

- ◆ AIX, BeOS, L4, Mach, Minix, MorphOS, QNX, RadiOS, VSTa

Microkernel o sistemi client/server

- ♦ **Quali funzionalità deve offrire un microkernel?**
 - ♦ funzionalità minime di gestione dei processi e della memoria
 - ♦ *meccanismi di comunicazione* per permettere ai processi clienti di chiedere servizi ai processi server
- ♦ **La comunicazione è basata su *message passing***
 - ♦ il microkernel si occupa di smistare i messaggi fra i vari processi



Microkernel o sistemi client/server

- ◆ **System call di un s.o. basato su microkernel**
 - ◆ send
 - ◆ receive
- ◆ **Tramite queste due system call, è possibile implementare l'API standard di gran parte dei sistemi operativi**

```
int open(char* file, ...)  
{  
    msg = < OPEN, file, ... >;  
    send(msg, file-server);  
    fd = receive(file-server);  
    return fd;  
}
```

Microkernel o sistemi client/server

- ♦ **Vantaggi**

- ♦ *il kernel risultante è molto semplice e facile da realizzare*
- ♦ *il kernel è più espandibile e modificabile*
 - ♦ per aggiungere un servizio: si aggiunge un processo a livello utente, senza dover ricompilare il kernel
 - ♦ per modificare un servizio: si riscrive solo il codice del servizio stesso
- ♦ *il s.o. è più facilmente portabile ad altre architetture*
 - ♦ una volta portato il kernel, molti dei servizi (ad es. il file system) possono essere semplicemente ricompilati
- ♦ *il s.o. è più robusto*
 - ♦ se per esempio il processo che si occupa di un servizio cade, il resto del sistema può continuare ad eseguire

Microkernel o sistemi client/server

- ♦ **Vantaggi**

- ♦ *sicurezza*

- ♦ è possibile assegnare al microkernel e ai processi di sistema livelli di sicurezza diversi

- ♦ *adattabilità del modello ai sistemi distribuiti*

- ♦ la comunicazione può avvenire tra processi nello stesso sistema o tra macchine differenti

- ♦ **Svantaggi**

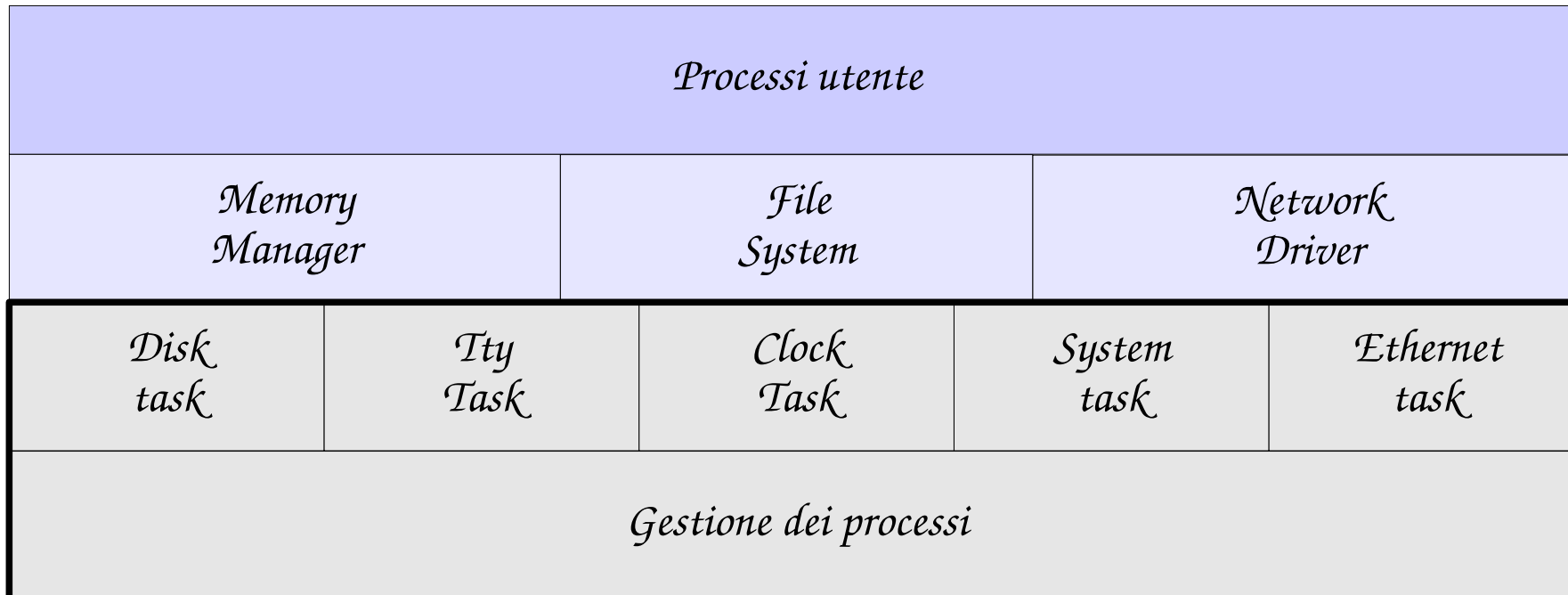
- ♦ *maggiore inefficienza*

- ♦ dovuta all'overhead determinato dalla comunicazione mediata tramite kernel del sistema operativo
- ♦ parzialmente superata con i sistemi operativi più recenti

Minix

- ♦ **Il kernel**

- ♦ è dato dal gestore dei processi e dai task
- ♦ i task sono thread del kernel



Kernel

Confronto tra kernel monolitici e microkernel

- ◆ **Monolitico**

- ◆ Considerato obsoleto nel 1990...
- ◆ È meno complesso gestire il codice di controllo in un'unica area di indirizzamento (kernel space)
- ◆ È più semplice realizzare la sua progettazione (corretta)

- ◆ **Micro Kernel**

- ◆ Più usato in contesti dove non si ammettono failure
- ◆ Es. QNX usato per braccio robot Space shuttle

- ◆ **N.B. Flamewar tra L. Torvalds e A. Tanenbaum riguardo alla soluzione migliore tra Monolitico e Micro Kernel**

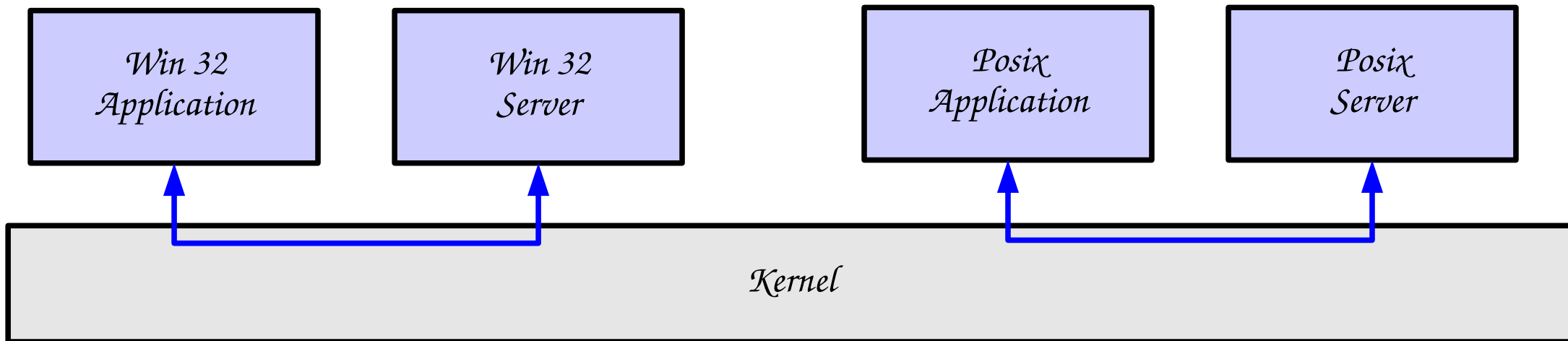
- ◆ https://en.wikipedia.org/wiki/Tanenbaum%E2%80%93Torvalds_debate

Kernel Ibridi

- ♦ **Kernel Ibridi (Micro kernel modificati)**
 - ♦ Si tratta di micro kernels che mantengono una parte di codice in “kernel space” per ragioni di maggiore efficienza di esecuzione
 - ♦ ...e adottano message passing tra i moduli in user space
- ♦ **N.B.**
 - ♦ i kernel Ibridi non sono da confondere con Kernel monolitici in grado di effettuare il caricamento (load) di moduli dopo la fase di boot.

Windows NT e derivati

- ♦ **Windows NT è dotato di diverse API**
 - ♦ Win32, OS/2, Posix
- ♦ **Le funzionalità delle diverse API sono implementate tramite processi server**



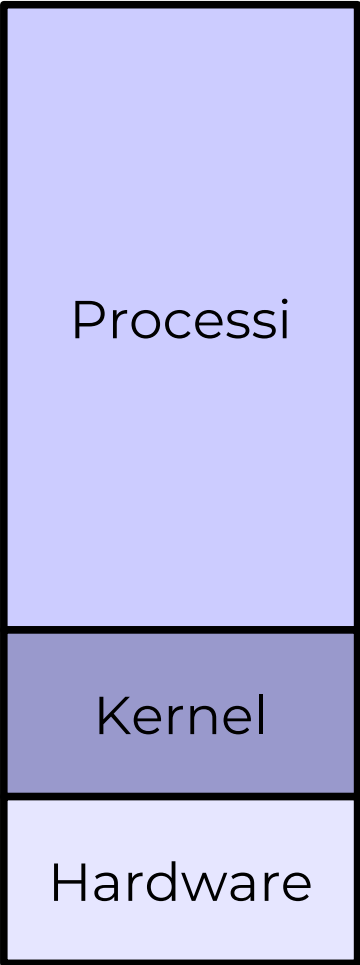
ExoKernel (kernel di sistemi operativi a struttura verticale)

- ◆ **Approccio radicalmente modificato per implementare O.S.**
- ◆ **Motivazioni**
 - ◆ Il progettista dell'applicazione ha tutti gli elementi di controllo per decisioni riguardo alle prestazioni dell'HW
 - ◆ Dispone di Libreria di interfacce connesse all'ExoKernel
 - ◆ Es. User vuole allocare area di memoria X o settore disco Y
- ◆ **Limiti**
 - ◆ Tipicamente non vanno oltre l'implementazione dei servizi di protezione e multiplazione delle risorse
 - ◆ Non forniscono astrazione concreta del sistema HW

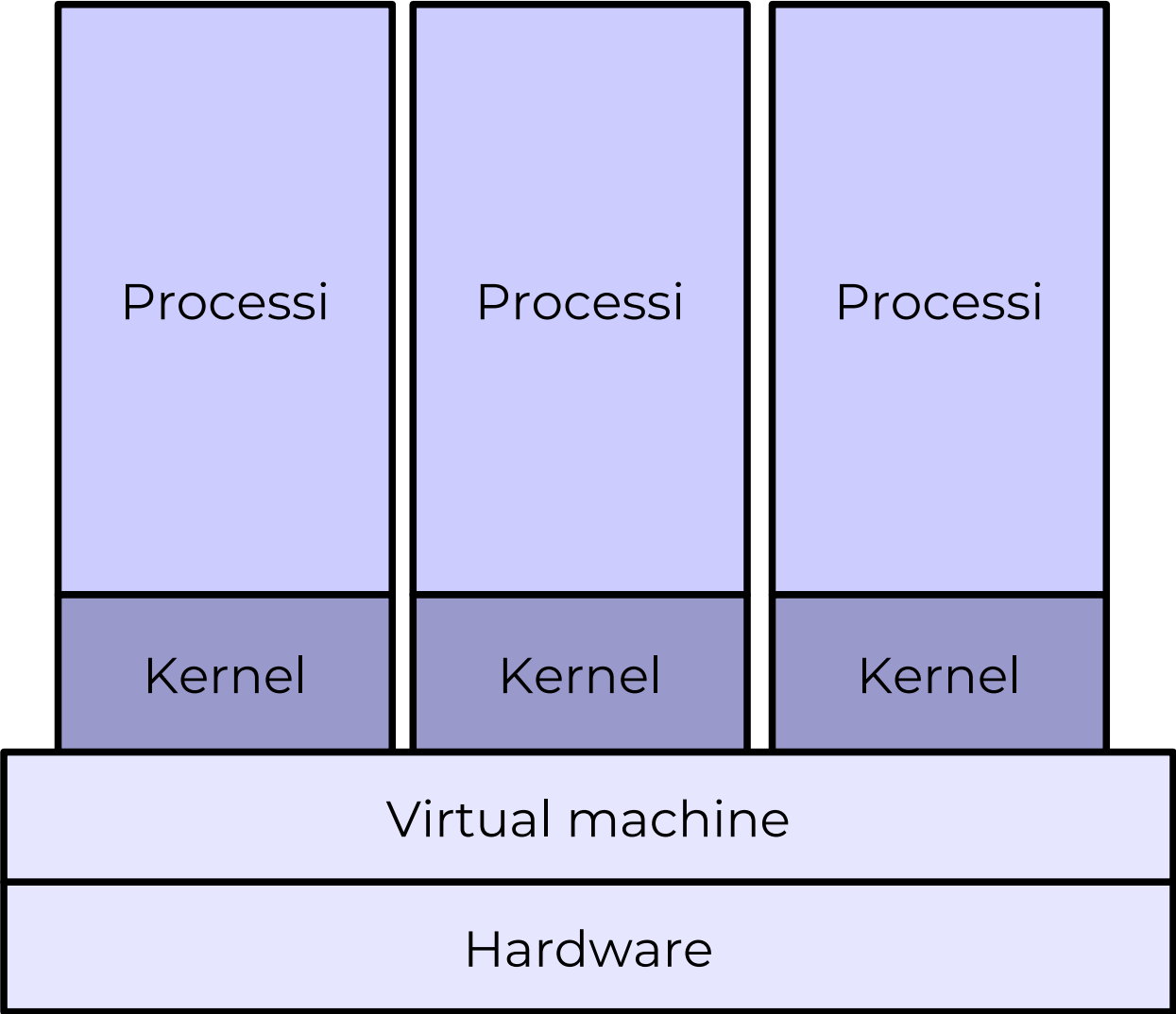
Macchine virtuali

- ♦ **E' un approccio diverso al multitasking**
 - ♦ invece di creare l'illusione di molteplici processi che posseggono la propria CPU e la propria memoria...
 - ♦ si crea l'astrazione di un macchina virtuale
- ♦ **Le macchine virtuali**
 - ♦ emulano il funzionamento dell'hardware
 - ♦ è possibile eseguire qualsiasi sistema operativo sopra di esse

Macchine virtuali



Senza VM



Con VM

Macchine virtuali

- ♦ **Vantaggi**

- ♦ consentono di far coesistere s.o. differenti
 - ♦ esempio: sperimentare con la prossima release di s.o.
- ♦ possono fare funzionare s.o. monotask in un sistema multitask e "sicuro"
 - ♦ esempio: linux in MacOS o Windows (e viceversa).
- ♦ possono essere emulate architetture hardware differenti
 - ♦ (Intel o arm o mips)

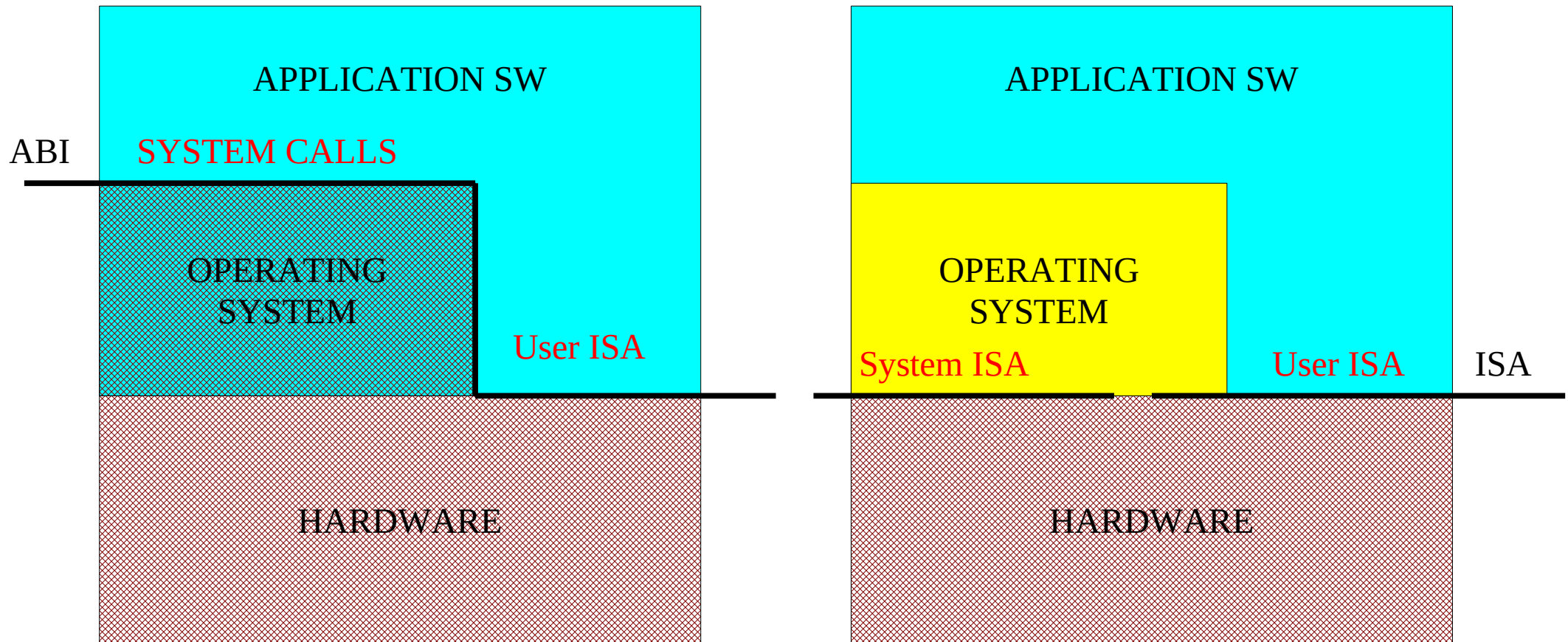
- ♦ **Svantaggio**

- ♦ soluzione inefficiente
 - ♦ Istruzioni hw di virtualizzazione.
- ♦ difficile condividere risorse

- ♦ **Esempi storici: IBM VM**

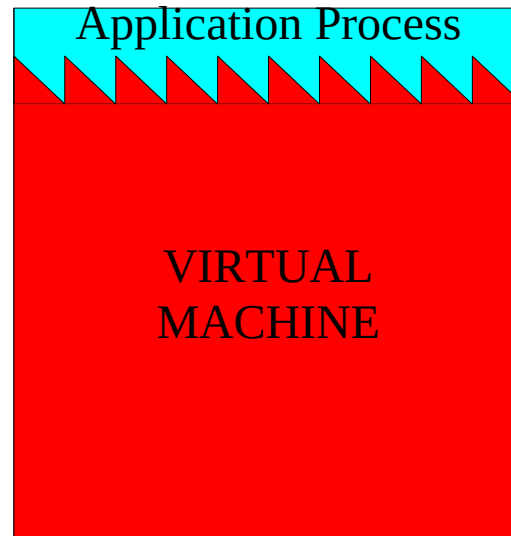
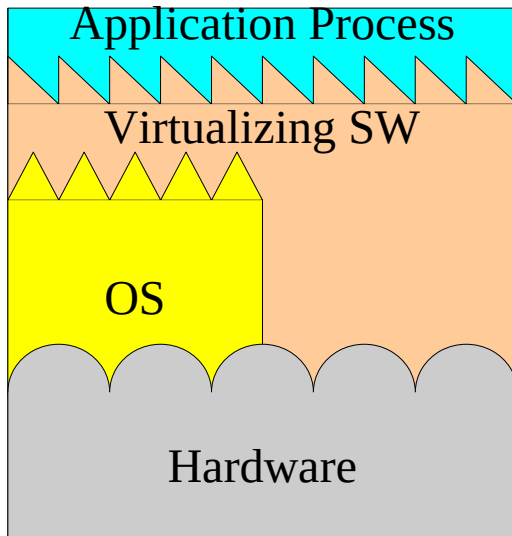
- ♦ **(la macchina virtuale java – o python – ha scopi diversi)**

ABI vs ISA (Smith Nair 2005)



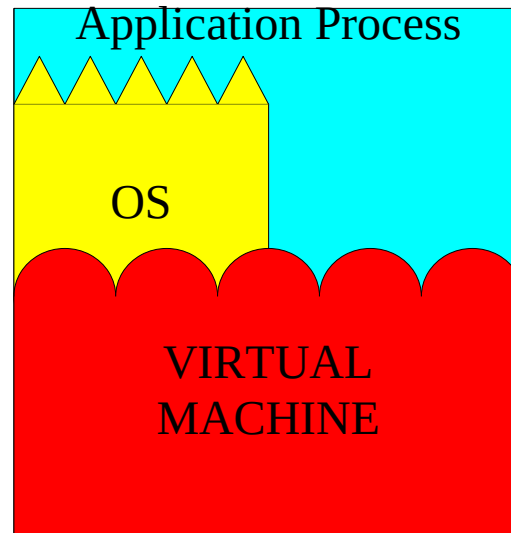
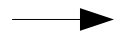
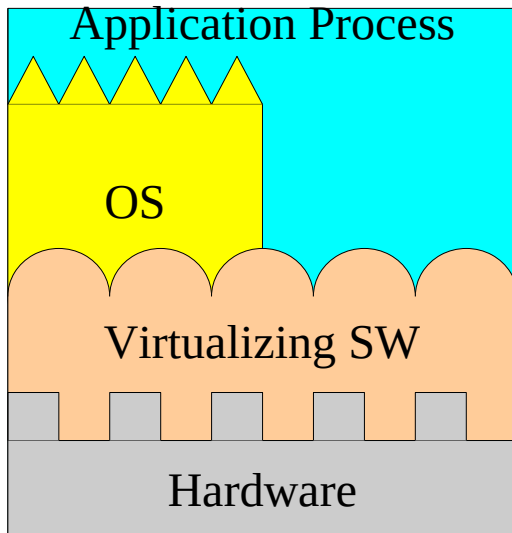
Classical Theory of VM

Process / Machine VM (Smith-Nail 2005)



PROCESS VM (PVM):

- one process
- a.k.a. runtime
- PVM provides ABI



SYSTEM VM (SVM):

- SVN provides ISA
- SVN needs an OS

Some Examples of VM (free software)

- Qemu: PVM or SVM, libre sw.
 - cross emulation platform (ia32, ia64, ppc, m68k, sparc, arm...)
 - dynamic translation
- KVM: SVM software libero
 - Usa le le unità di I/O virtuali di QEMU
 - Usa le istruzioni per la virtualizzazione: Intel VT-x e AMD SVM

Some Examples of VM (free software)

- XEN: SVM, Native.
 - xen uses para-virtualization (O.S. in domain0 has the real device drivers).
- User-Mode Linux (U-ML): SVM, User-Mode User Access.
 - Same ABI/Same ISA: Linux on Linux.
 - Uses the debugging interface ptrace to capture the system calls.

Some Other Examples

- Vmware: (proprietary, SVM, Dual)
- VirtualBOX: (dual licencing, SVM, Dual)

Progettazione di un sistema operativo

- ◆ **Definizione del problema**
 - ◆ definire gli obiettivi del sistema che si vuole realizzare
 - ◆ definire i "constraint" entro cui si opera
- ◆ **La progettazione sarà influenzata:**
 - ◆ al livello più basso, dal sistema hardware con cui si va ad operare
 - ◆ al livello più alto, dalle applicazioni che devono essere eseguite dal sistema operativo
- ◆ **A seconda di queste condizioni, il sistema sarà...**
 - ◆ batch, time-shared, single-user, multi-user, distribuito, general-purpose, real-time, etc....

System generation: tailoring the O.S.

- ◆ **Portabilità**
 - ◆ lo stesso sistema operativo viene spesso proposto per architetture hardware differenti
 - ◆ è sempre possibile prevedere molteplici tipi di dispositivi periferici, e spesso anche diverse architetture di CPU e BUS
- ◆ **Occorre prevedere meccanismi per la generazione del S.O. specifico per l'architettura utilizzata**

System generation: parametri

- ♦ **I parametri tipici per la generazione di un sistema operativo sono:**
 - ♦ tipo di CPU utilizzata (o di CPU utilizzate)
 - ♦ quantità di memoria centrale
 - ♦ periferiche utilizzate
 - ♦ parametri numerici di vario tipo
 - ♦ numero utenti, processi, ampiezza dei buffer, tipo di processi

System generation

- ♦ **I metodi che possono essere utilizzati sono:**
 - ♦ rigenerazione del kernel con i nuovi parametri/driver
 - ♦ UNIX e LINUX
 - ♦ prevedere la gestione di moduli aggiuntivi collegati durante il boot
 - ♦ moduli Linux
 - ♦ Kernel extensions, kext MacOSX. estensions in macos ≤ 9
 - ♦ Kernel-Mode Driver Windows